

IP2251ES • 2019-04-08

Entrematic LCU30H ComeLink.

Manual de instalación de cuadro electrónico para automatismos de uno o dos motores 24 V ==-

(Traducción de las instrucciones originales)



www.entrematic.com

Índice

		Tema	Página
1.		Advertencias generales de seguridad	3
	1.1	Funciones de seguridad	4
2.		Declaración de conformidad CE	4
3.		Datos técnicos	4
	3.1	Aplicaciones	4
4.		Instalación conexión eléctricas	5
	4.1	Mantenimiento	7
	4.2	Instalación tipo	7
	4.3	Esquema de conexiones instalación tipo	8
5.		Programación	9
	5.1	Encendido y apagado de la pantalla	9
	5.2	Teclas de navegación	9
	5.3	Mapa del menú	10
6.		Secuencias rápidas de puesta en marcha	12
7.		Ejemplos de aplicaciones de uso	14
8.		Mandos	15
	8.1	Costa de seguridad autocontrolada SOFA1-SOFA2 o GOPAVRS	15
9.		Salidas y accesorios	16
10.		Configuración de jumper	17
11.		Ajustes	18
	11.1	Menú principal	18
	11.2	Menú de segundo nivel AT (Automatic Configurations)	19
11	1.2.1	Selección tipo de automatismo AT $ ightarrow$ AS y configuración específica por defecto	20
	11.3	Menú de segundo nivel BC (Basic Configurations)	20
11	1.3.1	Parámetros adicionales configurables del nivel BC, disponibles con AT $ ightarrow$ AA habilitado	21
	11.4	Menú de segundo nivel BA (Basic Adjustment)	22
11	1.4.1	Parámetros adicionales configurables del nivel BA, disponibles con AT $ ightarrow$ AA habilitado	23
	11.5	Menú de segundo nivel RO (Radio Operations)	26
1′	1.5.1	Parámetros adicionales configurables del nivel RO, disponibles con AT $ ightarrow$ AA habilitado	27
	11.6	Menú de segundo nivel SF (Special Functions)	28
11	1.6.1	Parámetros adicionales configurables del nivel SF, disponibles con AT $ ightarrow$ AA habilitado	29
	11.7	Menú de segundo nivel CC (Cycles Counter)	30
1′	1.7.1	Parámetros adicionales configurables del nivel CC, disponibles con AT $ ightarrow$ AA habilitado	31
	11.8	Menú de segundo nivel EM (Energy Management)	31
11	1.8.1	Parámetros adicionales configurables del nivel EM, disponibles con AT $ ightarrow$ AA habilitado	32
	11.9	Menú de segundo nivel AP (Advanced Parameters)	33
11	1.9.1	Parámetros adicionales configurables del nivel AP, disponibles con AT $ ightarrow$ AA habilitado	34
12.		Indicaciones visualizables en la pantalla	36
13.		Detección de averías	41

Leyenda

Este símbolo indica instrucciones o notas relativas a la seguridad a las que se debe prestar especial atención.



Este símbolo indica informaciones útiles para el funcionamiento correcto del producto.

Configuración de fábrica

1. Advertencias generales de seguridad



El incumplimiento de las instrucciones contenidas en este manual puede provocar accidentes personales o daños en el equipo. Conserve estas instrucciones para futuras consultas.

Este manual de instalación está exclusivamente dirigido a personal cualificado. La instalación, las conexiones eléctricas y los ajustes deben realizarse aplicando con rigor la buena técnica y respetando la normativa vigente.

Este producto debe destinarse solamente al uso para el cual ha sido diseñado.

Cualquier otro uso será considerado indebido y, por ende, peligroso. El fabricante no podrá considerarse responsable de posibles daños derivados de usos indebidos, erróneos o irrazonables del producto.

Lea detenidamente las instrucciones antes de comenzar la instalación del producto. Una instalación incorrecta puede ser causa de peligro.

El material del embalaje (plástico, poliestireno, etc.) no se debe tirar al medio ambiente y debe mantenerse fuera del alcance de los niños porque es una potencial fuente de peligro.

Antes de proceder con la instalación, compruebe que el producto se encuentra en perfectas condiciones.

No instale el producto en ambientes ni atmósferas explosivas: la presencia de gases o humos inflamables constituyen un grave peligro para la seguridad.

Los dispositivos de seguridad (fotocélulas, costas sensibles, paradas de emergencia, etc.) deben instalarse teniendo en cuenta: las normativas y directivas vigentes, el rigor en la buena técnica, el lugar de instalación, la lógica de funcionamiento del sistema y las fuerzas creadas por el automatismo.

Antes de conectar la alimentación eléctrica, compruebe que los datos de la placa corresponden a los de la red de distribución eléctrica. En la red de alimentación eléctrica, prevea un interruptor/seccionador omnipolar con distancia de apertura de los contactos igual o superior a 3 mm.

Verifique que antes de la instalación eléctrica haya un interruptor diferencial y una protección de sobrecorriente adecuados, de conformidad con las prácticas de la buena técnica y las normativas vigentes.

Cuando sea requerido, conecte el automatismo a una instalación de puesta a tierra eficaz, realizada siguiendo la normativa vigente en materia de seguridad. Durante las operaciones de instalación, mantenimiento y reparación, desactive la alimentación antes de abrir la tapa de acceso a los componentes eléctricos.

Los componentes eléctricos solo deben manipularse utilizando manguitos conductivos antiestáticos conectados a tierra. El fabricante del dispositivo declina toda responsabilidad derivada de la instalación de componentes incompatibles con la seguridad y el buen funcionamiento del aparato.

Utilice solo recambios originales para la reparación o la sustitución de los productos.

1.1 Funciones de seguridad

El cuadro electrónico Entrematic LCU30H dispone de las siguientes funciones de seguridad: - detección de obstáculos con limitación de las fuerzas;

El tiempo de respuesta máximo de las funciones de seguridad es 0,5 s. El tiempo de reacción a la avería de una función de seguridad es 0,5 s.

Las funciones de seguridad satisfacen las normas y el nivel de prestaciones que se indican a continuación:

EN ISO 13849-1:2015 Categoría 2 PL=c EN ISO 13849-2:2012

No se puede eludir la función de seguridad ni de forma temporal ni de forma automática. No hay aplicada ninguna exclusión de avería.

2. Declaración CE de conformidad

Entrematic Group AB declara que el cuadro electrónico tipo Entrematic LCU30H es conforme a los requisitos esenciales y a las demás disposiciones pertinentes establecidas por las siguientes directivas CE:

Directiva EMC 2014/30/UE; Directiva de baja tensión 2014/35/UE. Directiva RED 2014/53/UE

Landskrona, 01-07-2016



3. Datos técnicos

	LCU30H	LCU30HJ	
Alimentación	230 V~ 50/60 Hz	120 V~ 50/60 Hz	
Consumo	0,6 A	1,2 A	
Fusible	1,6 A	3,15 A	
Salida motor	24 V 💳 6 A máx. (X 2)		
Alimentación accesorios 0-1	24 V == 0,5 A pico / 0,3 A continuo		
Temperatura ambiente	-20 °C - +55 °C		
Códigos radio memorizables	100 / 200 véase RO $ ightarrow$ MU $ ightarrow$ 20/10 (Apartado 11.6)		
Frecuencia radio	433,92 MHz		
Grado de protección del contenedor IP55			
mensiones del producto 187 x 261 x 102			
Ciclos de funcionamiento Consulte las características del actuador utiliz			

NOTA: La garantía de funcionamiento y las prestaciones declaradas solo se obtienen con accesorios y dispositivos de seguridad DITEC Entrematic.

3.1 Aplicaciones de uso

i



4. Instalación y conexiones eléctricas

- Perfore las correspondientes marcas en la parte de debajo de la caja (Fig. 4.1).
- Fije el cuadro electrónico de forma permanente, se recomienda utilizar tornillos de cabeza plana (Ø máx. cabeza 10 mm) de estrella (distancia entre los ejes indicada en la Fig. 4.2).
- Efectúe el paso de los prensaestopas y de los tubos corrugados por el lado inferior del contenedor.
- Antes de conectar la alimentación eléctrica, compruebe que los datos de la placa corresponden a los de la red de distribución eléctrica.
- En la red de alimentación eléctrica, prevea un interruptor/seccionador omnipolar con distancia de apertura de los contactos igual o superior a 3 mm.
- Verifique que antes de la instalación eléctrica haya un interruptor diferencial y una protección de sobrecorriente adecuados.
- Para la alimentación, utilice un cable eléctrico tipo H05RN-F 3G1,5 y conéctelo en los bornes L (marrón), N (azul), () (amarillo/verde), presentes dentro del automatismo (Fig. 4.3, pág. 8). NOTA: la sección de hilo máxima admitida es AWG14 (2 mm²).
- A efectos de los requisitos esenciales de las Normas vigentes, vuelva a cerrar la tapa una vez efectuadas las conexiones con el borne.



Las conexiones a la red de distribución eléctrica y a otros eventuales conductores de baja tensión (230 V), en el tramo exterior al cuadro eléctrico, deben realizarse en un recorrido independiente y separado de las conexiones a los dispositivos de mando y seguridad (MBTS = Muy Baja Tensión de Seguridad). Los tubos corrugados deben penetrar en el cuadro eléctrico a través de los orificios presentes en la caja de base varios centímetros.

- Asegúrese de que no haya bordes cortantes que puedan dañar los cables.
- Asegúrese de que los conductores de la alimentación de red (230 V) y los conductores de accesorios (24 V) estén separados.
- Los cables deben tener doble aislamiento; pélelos cerca de los correspondientes bornes de conexión y fíjelos mediante abrazaderas [A] (no suministradas por nosotros).
- Si es necesario, monte las bisagras a presión, en el fondo de la caja y en la tapa en el lado derecho o izquierdo, como prefiera (Fig. 4.4, pág. 8).

Después de los ajustes y las configuraciones, fije la tapa con los tornillos suministrados (Fig. 4.5, pág. 8).











4.1 Mantenimiento

El cuadro electrónico no requiere un mantenimiento especial.

Compruebe periódicamente la estanqueidad de las juntas de la caja y el buen estado de las conexiones eléctricas.

4.2 Instalación tipo



Ref.	Descripción	Cable
1	Transmisor	/
2	Intermitente	2 x 1 mm²
2	Antena (integrada en el intermitente)	coaxial 50 Ω
2	Selector de llave	4 x 0,5 mm²
3	Teclado radio de combinación digital	/
4	Actuador	2 x 1,5 mm²
	Actuador con fin de carrera	3 x 1,5 mm ²
5	Fotocélulas	4 x 0,5 mm²
6	Cuadro electrónico	3G x 1,5 mm ²
A	Conecte la alimentación a un interruptor omnipolar de tipo homologado con distancia de apertura de los contactos de al menos 3 mm (no suministrado). La conexión a la red debe seguir un recorrido independiente y separado de las cone- xiones a los dispositivos de mando y de seguridad.	

4.3 Esquema de conexiones instalación tipo



5. Programación



NOTA: la presión de las teclas puede ser rápida (presión inferior a los 2 segundos) o bien prolongada (presión superior a los 2 segundos). En caso de no estar especificado, la presión se entiende rápida.

Para confirmar la configuración de un parámetro hay que realizar una presión prolongada.

図

5.1 Encendido y apagado de la pantalla

El procedimiento de encendido de la pantalla es el siguiente:

- pulse la tecla ENTER
- encendido de comprobación del funcionamiento de la pantalla 🕌
- visualización del menú de primer nivel

El procedimiento de apagado de la pantalla es el siguiente:

• pulse la tecla ESC ESC

NOTA: la pantalla se apaga automáticamente después de 60 segundos de inactividad.

5.2 Teclas de navegación

- La presión simultánea de las teclas \uparrow y ENTER ejecuta un mando de apertura.



• La presión simultánea de las teclas \sqrt{y} ENTER ejecuta un mando de cierre.



• La presión simultánea de las teclas \uparrow y \downarrow ejecuta un mando de POWER RESET. (Interrupción de la alimentación y reinicio del automatismo).



- Manteniendo presionada la tecla UP \uparrow o DOWN \downarrow , se inicia el desplazamiento rápido de los menús.
- En algunos menús, se puede ver la unidad de medida del parámetro, pulsando la tecla ENTER tras visualizar el valor.

Ejemplo: Configuración de 10 segundos para el parámetro OB.



5.3 Mapa del menú





IP2251ES

6. Secuencias rápidas de puesta en marcha

6.1 Selección del tipo de automatismo

Ejemplo de selección de automatismo Obbi

Configure Configure Ejemplo de selección de automatismo PWR25 Configure C

6.2 Configuración del número de hojas

Ejemplo de configuración de hoja individual

Configure



6.3 Habilitación de configuración

Modo paso-paso sin cierre automático (uso residencial)

Modo paso-paso con cierre automático 1 min (uso residencial) [configuración de serie]

Modo apertura con cierre automático 1 min (uso comunidad)

6.4 Adición de radiocontroles



6.5 Configuración de los fines de carrera

Ejemplo 1 - La hoja se detiene en los topes mecánicos (configuración de serie) Configure



Con esta configuración, si se detecta algún obstáculo, durante la maniobra de apertura la hoja se detiene con maniobra de liberación, durante la maniobra de cierre la hoja vuelve a abrirse.

Ejemplo 3 - La hoja se detiene en los topes mecánicos e invierte el sentido ante los obstáculos Configure



	RP	ENTER		Z F [OK
0	<i>c</i> ·		1 1			

Con esta configuración, la hoja se detiene en su propio tope mecánico de cierre y en el fin de carrera en apertura.

Durante la maniobra de apertura, si se detecta algún obstáculo antes de la intervención del fin de carrera de parada, la hoja se detiene con una maniobra de liberación.

Durante la maniobra de cierre, si se detecta algún obstáculo antes de la intervención del fin de carrera de proximidad, la hoja vuelve a abrirse; después de la intervención del fin de carrera de proximidad la hoja se detiene en el obstáculo.

6.6 Configuración de los dispositivos de seguridad

Ejemplo 1 - Configuración de fotocélulas conectadas a los bornes 1-8 y 1-6 [configuración de serie] Configure

	RP	ENTER]8	ENTER	PH	ENTER	OK
	RP	ENTER		16	ENTER	٦Н	ENTER	OK

Ejemplo 2 - Configuración costa de seguridad con safety test conectado simultáneamente a los bornes 1-6 y 1-8

Configure



7. Ejemplos de aplicaciones de uso

7.1 Automatismos de dos hojas batientes



Cuando el cuadro electrónico Entrematic LCU30H se utiliza en aplicaciones para automatismos de dos hojas batientes que se superponen, es posible efectuar las siguientes conexiones:



(Fig. 7.1) Instalación con topes de sujeción mecánicos en apertura y en cierre y sin el uso de fines de carrera eléctricos.



(Fig. 7.2) Instalación con tope de sujeción mecánico en cierre y con el uso de fines de carrera eléctricos de parada en apertura y proximidad en cierre.

7.2 Automatismos de una hoja batiente



Cuando el cuadro electrónico Entrematic LCU30H se utiliza en aplicaciones para automatismos de una hoja batiente, es posible efectuar las siguientes conexiones.



(Fig. 7.3) Instalación con topes de sujeción mecánicos en apertura y en cierre y sin el uso de fines de carrera eléctricos.



(Fig. 7.4) Instalación con tope de sujeción mecánico en cierre y con el uso de fines de carrera eléctricos de parada en apertura y proximidad en cierre.

IP2251ES

8. Mandos



Se recomienda la lectura del apartado 11 para conocer todos los detalles de los ajustes disponibles.

Mando		Función	Descripción
1 5	N.A.	PASO-PASO	Con la selección $\mathbb{B}[\rightarrow [5 \rightarrow] \cdot 5]$, el cierre del contacto activa una maniobra de apertura o cierre en secuencia: apertura-pa- rada-cierre-apertura. ATENCIÓN: si está activado el cierre automático, la duración de la parada se selecciona mediante la selección $\mathbb{B}[\rightarrow 55]$. La secuencia "apertura-parada-cierre-apertura" se puede cambiar a "apertura-parada-cierre-parada-apertura" selec- cionando $\mathbb{B}[\rightarrow PP]$.
		APERTURA	Con la selección $B \to C \to I \cdot 3$, el cierre del contacto activa la maniobra de apertura.
1 6	N.A.	CIERRE	Con la selección $\mathbf{B} \subset \mathbf{H} \to \mathbf{H}$, el cierre del contacto activa la maniobra de cierre.
1 6	N.C.	PARADA DE SEGURIDAD	Con la selección $\mathbf{B} \subset \mathbf{H} \to \mathbf{H} \to \mathbf{H} - \mathbf{H}$, la apertura del contacto de seguridad detiene e impide cualquier movimiento. NOTA: para configurar las diversas funciones del contacto de seguridad, consulte la configuración del parámetro $\mathbf{H} \mathbf{P} \to \mathbf{S} \mathbf{M}$.
1 <u> t </u> 8	N.C.	DISPOSITIVO DE SEGURIDAD EN CIERRE	La apertura del contacto de seguridad provoca la inversión del movimiento (reapertura) durante la fase de cierre. Con la selección $\mathbb{B} \square \to \mathbb{S} \square \to \mathbb{O} \mathbb{N}$, con el automatismo parado, la apertura del contacto impide cualquier maniobra. Con la selección $\mathbb{B} \square \to \mathbb{S} \square \to \mathbb{O} \mathbb{F}$, con el automatismo parado, la apertura del contacto impide solamente la maniobra de cierre.
	N.C.	DISPOSITIVO DE SEGURIDAD EN CIERRE Y EN APERTURA	La apertura del contacto de seguridad detiene e impide todo movimiento. NOTA: el funcionamiento corresponde al del contacto 1-6 con $PP \rightarrow SM \rightarrow 0S$.
1	N.A.	APERTURA PARCIAL	El cierre del contacto activa una maniobra de apertura parcial. Con el automatismo detenido, el mando de apertura parcial efec- túa la maniobra opuesta a la que haya precedido a la parada.
1 <u> t </u> 20	N.C.	CIERRE AUTO- MÁTICO O STOP	Con la selección $PP \rightarrow 20 \rightarrow I - 2$, cierre permanente del contacto habilita el cierre automático si $P[\rightarrow I - 2]$. Con la selección $PP \rightarrow 20 \rightarrow I - 9$, la apertura del contacto de seguridad provoca la parada del movimiento. NOTA: el intermitente realiza un destello.



ATENCIÓN: conecte con puente todos los contactos N.C. que no se utilicen o desactívelos con el menú correspondiente. Los bornes con el mismo número son equivalentes.

8.1 Costa de seguridad autocontrolada SOFA1-SOFA2 o GOPAVRS

Mando		Función	Descripción
SOFA1-SOFA2 GOPAV		SAFETY TEST	Introduzca el dispositivo SOFA1-SOFA2 o GOPAVRS en el correspondiente alojamiento para tarjetas de acoplamiento AUX1 o AUX2. Si el test falla, se mostrará en la pantalla un mensaje de alarma.
1 <u> t</u> 6	N.C.	PARADA DE SEGURIDAD	Con la selección $\mathbb{P} \to \mathbb{D} \mathbb{G} \to \mathbb{S} \mathbb{Y}$, conecte el contacto de salida del dispositivo de seguridad a los bornes 1-6 del cuadro electrónico (en serie con el contacto de salida de la fotocélula, si lo hubiera).
1 8	N.C.	DISPOSITIVO DE SEGURIDAD EN CIERRE	Con la selección $\mathbb{P} \to \mathbb{D} \oplus \mathbb{P} \to \mathbb{S} \mathbb{H}$, conecte el contacto de salida del dispositivo de seguridad a los bornes 1-8 del cuadro electrónico (en serie con el contacto de salida de la fotocélula, si lo hubiera).
1 - 6 8	N.C.	DISPOSITIVO DE SEGURIDAD EN CIERRE Y EN APERTURA	Con la selección $\mathbb{AP} \to \mathbb{BB} \to \mathbb{S}$ YI, conecte el contacto de salida del dispositivo de seguridad a los bornes 1-6-8 del cuadro electrónico (en serie con el contacto de salida de la fotocélula, si lo hubiera). Si $\mathbb{BB} \to \mathbb{S}$ YI, \mathbb{BB} y \mathbb{BB} no pueden ser \mathbb{P} YI o \mathbb{S} YI.

9. Salidas y accesorios

Salida	Valor Accesorios	Descripción
	24 V / 0,3 A	Alimentación accesorios. Salida para alimentación accesorios externos. NOTA: la absorción máxima de 0,3 A corresponde a la suma de todos los bornes 1. El piloto de cancela abierta (1-13) no se cuenta en los 0,3 A in- dicados arriba, el valor máximo que se debe considerar es 3 W.
	GOL148REA	Si se utiliza el receptor radio GOL868R4 (868,35 MHz), conecte el cable de antena (90 mm) suministrado.
	LAMPH 24 V / 25 W	Intermitente. Se puede seleccionar la configuración de predestello desde el menú de tercer nivel $\mathbb{P} \to \mathbb{W}$ y/o $\mathbb{P} \to \mathbb{W}$. Para modificar el modo de funcionamiento de la salida LP, vaya a la selección $\mathbb{B} \to \mathbb{F} \mathbb{F}$.
- LK+	12 V ~ / 15 W	Cerradura eléctrica Se activa cuando se inicia la maniobra con el automatismo cerrado. Para modificar el modo de funcionamiento de la salida LK, vaya a la selección ▋A → E [].
AUX	SOFA1-SOFA2 GOPAVRS LAN4S BIXLR12 BIXLR22 GOL868R4 BIXLR42 LAN7S	El cuadro electrónico está dotado de dos ranuras para las tar- jetas de mando y de seguridad de acoplamiento. La acción de la tarjeta de mando se puede seleccionar median- te la selección ∄ [→ M]. Si se utilizan tarjetas radio de acoplamiento, retire el módulo RDX. La pantalla muestra RV . ATENCIÓN: la introducción y extracción de la tarjeta de aco- plamiento se debe realizar sin que haya alimentación eléctrica.

Salida	Valor Accesorios	Descripción
RDX	6ZENRS ZENPRS	El cuadro electrónico está dotado de un alojamiento para mó- dulos tipo receptor radio de fábrica 6ZENRS (433,92 MHz). Sustituible por un módulo receptor radio tipo ZENPRS (868,35 MHz). El funcionamiento se selecciona mediante la selección $\blacksquare \square \longrightarrow RM$. Si se utilizan tarjetas radio de acoplamiento, retire el módulo RDX. La pantalla muestra RV . ATENCIÓN: la inserción y la extracción de los módulos deben efectuarse sin alimentación eléctrica.
		$\begin{array}{l} {\sf COM} \ - \ {\sf Permite\ guardar\ las\ configuraciones\ de\ funcionamiento mediante\ la\ función\ {\sf SF} \ \rightarrow \ {\sf SV}\ . \\ {\sf Las\ configuraciones\ memorizadas\ se\ pueden\ abrir\ mediante\ la\ función\ {\sf SF} \ \rightarrow \ {\sf RL}\ . \end{array}$
COM	BIXM R2	COM - El módulo de memoria permite memorizar los radiocon- troles. En caso de sustitución del cuadro electrónico, el módulo de memoria en uso puede introducirse en el nuevo cuadro elec- trónico. ATENCIÓN: la inserción y la extracción del módulo de me- moria deben efectuarse prestando atención al sentido de colocación y sin alimentación eléctrica.
BAT ••• ••	SBU	BAT - Funcionamiento con batería. Si hay tensión de línea las baterías se mantienen cargadas. Si no hay tensión de línea, las baterías alimentan el cuadro hasta el restablecimiento de la línea o hasta que la tensión de las baterías desciende por debajo del umbral de seguridad. En éste último caso el cuadro electrónico se apaga. ATENCIÓN: para la recarga, las baterías deben estar siempre conectadas al cuadro electrónico. Controle periódicamente la eficacia de la batería. NOTA: la temperatura de funcionamiento de las baterías recar- gables se sitúa entre +5 °C y +40 °C. Para la gestión avanzada del funcionamiento con batería, con- sulte el menú [M].

10. Configuración de jumper

Jumper	Descripción	OFF	ON
JR1	Selección modo pantalla.	Modo visualización. Solamente es posible vi- sualizar los valores y los parámetros presentes.	Modo mantenimiento. Es posible visualizar y modi- ficar los valores y los pará- metros presentes. La entrada en modo mante- nimiento se señala mediante el encendido permanente del punto derecho en la pantalla.

11. Ajustes

NOTA: es posible que a causa del tipo de automatismo y del cuadro electrónico algunos menús no estén disponibles.

11.1 Menú principal

Pantalla	Descripción
RT	AT - Automatic Configurations. El menú permite gestionar las configuraciones automáticas del cuadro electrónico.
36	BC - Basic Configurations. El menú permite visualizar y modificar la configuración principal del cuadro electrónico.
BR	BA - Basic Adjustments. El menú permite visualizar y modificar los ajustes principales del cuadro electrónico. NOTA: algunas configuraciones requieren al menos tres maniobras hasta lograr el ajuste correcto.
R 🛛	RO - Radio Operations. El menú permite gestionar las funciones de radio del cuadro electrónico (gestión de alarmas, habilitación de diagnóstico, actualización de FW).
5F	SF - Special Functions. El menú permite configurar la contraseña y gestionar las funciones especiales en el cuadro electrónico.
	CC - Cycles Counter. El menú permite visualizar el número de maniobras realizadas por el automatismo y gestio- nar las intervenciones de mantenimiento.
EM	EM - Energy Management. El menú permite visualizar y modificar la configuración y los ajustes relativos al ahorro ener- gético (Green Mode y gestión de baterías).
RP	AP - Advanced Parameters. El menú permite visualizar y modificar la configuración y los ajustes avanzados del cuadro electrónico (modo de fin de carrera, selección de dispositivos conectados a bornes, ajustes de duración de la maniobra de liberación, ajustes de intermitente)
	NUIA: algunas configuraciones requieren al menos tres maniobras hasta lograr el ajuste correcto.

Desde el menú principal, es posible acceder al menú de segundo nivel con el siguiente procedimiento:

- mediante las teclas [_ y [▽], seleccione la función deseada
- pulse la tecla **ENTER** para confirmar

i

Después de la confirmación de la selección se accede al menú de segundo nivel.

Para cada función del menú principal, hay disponible también una serie de configuraciones adicionales, visibles habilitando la función 📙 📙 (véase el apartado siguiente)

NOTA: para comprobar la modificación efectiva de los parámetros, salga y vuelva a entrar en el parámetro modificado. Las modificaciones tendrán efecto a partir de la maniobra siguiente.

11.2 Menú de segundo nivel AT (Automatic Configurations)

	Pantalla	Descripción	Selecciones disponibles
	85	 AS - Selección de automatismo. Esta selección preconfigura el tipo de motor y un subsistema de parámetros ligados al mecanismo del automatismo para una instalación estándar. Véase Selección del tipo de automatismo, apartado 11.2.1. Es posible modificar de todas formas cada parámetro en caso necesario. 	ר 0 <u>0 א</u>
	NIJ	NW - Selección del número de hojas. En el caso de los automatismos de una sola hoja, conecte el motor 1.	0102
ations	НØ	H0 - Configuración predefinida uso residencial 0.Esta selección carga valores predefinidos para algunos parámetrosAC - habilitación cierre automático: 1-2C5 - funcionamiento mando paso-paso/apertura: pasoRM - funcionamiento mando radio: pasoAM - funcionamiento de la tarjeta de acoplamiento AUX: pasoSS - selección del estado del automatismo al encenderse: abie	s base: o-paso o-paso o-paso erto
natic configur	<u>H 1</u>	H1 - Configuración predefinida uso residencial 1. Esta selección carga valores predefinidos para algunos parámetros AC - habilitación cierre automático : hab TC - configuración tiempo cierre automático : 1 m C5 - funcionamiento mando paso-paso/apertura : pass RM - funcionamiento mando radio : pass AM - funcionamiento de la tarjeta de acoplamiento AUX : pass SS - selección del estado del automatismo al encenderse : cerr	s base: ilitada inuto o-paso o-paso o-paso rado
AT - Autom	[]	C0 - Configuración predefinida uso comunidad 0. Esta selección carga valores predefinidos para algunos parámetros AC - habilitación cierre automático TC - configuración tiempo cierre automático C5 - funcionamiento mando paso-paso/apertura RM - funcionamiento mando radio AM - funcionamiento de la tarjeta de acoplamiento AUX SS - selección del estado del automatismo al encenderse	s base: : habilitada : 1 minuto : apertura : apertura : apertura : cerrado
	R]]	RD - Reset configuración general (SETTINGS RESET). $\overrightarrow{\text{DTER}} \rightarrow \overrightarrow{\text{RTIP}} \rightarrow \overrightarrow{\text{INTER}} \rightarrow \overrightarrow{\text{O} 2^{"}}$	
	RR	AA - Activación de parámetros adicionales configurables para cada función del menú principal. $\begin{array}{c} \hline \square $	AAA\$

11.2.1 Selección del tipo de automatismo $\square \square \rightarrow \square \square$ y configuración específica por defecto

AS Tipo de au- tomatismo	Modelo	R1-R2 Empuje sobre los obstá- culos y corriente	VA - VC Veloci- dad en apertura y cierre	VR Veloci- dad de adquisi- ción	PO-PC Veloci- dad en acerca- miento	TA Tiempo de acele- ración en aper- tura	TQ Tiempo de acele- ración en cierre	VM Velo- cidad inicial de la rampa
01	OBBI3BH	50	24	18	07	2	3	03
02	ARCBH	70	14	10	06	2	3	03
ВЗ	FACIL3H	50	12	10	05	2	3	03
0 4	LUX03BH-4BH	40	16	12	06	1	2	10
Ø 5	PWR25H	50	18	10	05	2	3	03
06	PWR35H	50	20	12	06	2	3	03
ר 🖸	PWR40H	40	22	15	06	1	2	10

11.3 Menú de segundo nivel BC (Basic Configurations)

	Pantalla	Descripción	Se dis	lecc spon	iones ibles	5
BC - Basic configurations	RC	AC - Habilitación cierre automático. ON - Habilitado. 1-2 - Dependiente de la entrada 1-2.		N	-	2
	22	SS - Selección estado del automatismo al encenderse. OP - Abierto. CL - Cerrado. Indica cómo el cuadro electrónico considera el automatismo en el momento del encendido o después de un mando POWER RESET.		Ρ		L
	50	SO - Habilitación funcionamiento seguridad de inversión. ON - Habilitado. OF - Deshabilitado. Cuando está habilitado (ON) con el automatismo parado, si el cor está abierto, se impide cualquier maniobra. Cuando está deshabilitado (OF) con el automatismo parado, si el cor está abierto, es posible activar la maniobra de apertura.	ntacto	1-8 1-8		N F
	NI	 NI - Habilitación sistema electrónico antihielo NIO. ON - Habilitado. OF - Deshabilitado. Cuando está habilitado (ON), mantiene la eficacia del motor inclutemperatura ambiente. NOTA: para un correcto funcionamiento, el cuadro electrónico debe misma temperatura ambiente que los motores. La temperatura de intervención del NIO se puede configurar media lección 用P → TN. 	iso a b estar a inte la	oaja a la se-		N F

11.3.1 Parámetros adicionales configurables del nivel BC, disponibles con $\square \ T \to \square \ R$ habilitado

	Pantalla	Descripción	Selecc dispon	iones ibles
	HR	HR - Habilitación función hombre presente. ON - Habilitado. OF - Deshabilitado. NOTA: Configure HR → ON solo si 64→1-49 (5→1-3).	٥N	<u>OF</u>
	C S	C5 - Funcionamiento mando asociado al contacto 1-5. 1-5 - Paso-paso. 1-3 - Apertura.	1-5	1-3
	64	64 - Funcionamiento mando de parada de seguridad/cierre. 1-4 - Cierre 1-6 - Parada de seguridad	- 4	<u>I- 6</u>
	RM	RM - Funcionamiento receptor radio. 1-5 - Paso-paso. 1-3 - Apertura.	1-5	1-3
ပ္ထ	RM	AM - Funcionamiento de la tarjeta de mando de acoplamiento AUX1. 1-5 - Paso-paso. 1-3 - Apertura.	1-5	1-3
	MP	 MP - Arranque a potencia máxima. ON - Durante el arranque aumenta hasta el máximo el empuje en los obstáculos. OFF - Durante el arranque el empuje en los obstáculos está regulado por R 1-R2. 		٥F
	РP	PP - Configuración de la secuencia paso-paso desde el mando 1-5. ON - Apertura-Parada-Cierre-Parada-Apertura. OF - Apertura-Parada-Cierre-Apertura.	ΟN	<u>DF</u>
	55	S5 - Duración del STOP en la secuencia paso-paso desde el mando 1-5. ON - Permanente. OF - Temporal.	ΟN	<u>DF</u>
	V 5	VS - Comprobación de topes mecánicos. Cuando está habilitado (ON), en cada conexión de la alimentación, el automatismo comprueba automáticamente los topes mecánicos y/o los fines de carrera de parada en apertura y en cierre a la velocidad configurada con el ajuste $\square P \rightarrow \not P R$. Durante la maniobra de adquisición, la pantalla muestra el mensaje $\square Q$ y el cierre se realiza en una hoja cada vez ($\square L$).		0 F

11.4 Menú de segundo nivel BA (Basic Adjustment)

	Pantalla	Descripción	Selecciones disponibles
BA - Basic adjustment	ΤC	 TC - Configuración tiempo de cierre automático. [s] El ajuste se realiza con diferentes intervalos de sensibilidad. de 0" a 59" con intervalos de 1 segundo. de 1' a 2' con intervalos de 10 segundos. 	00°59 '•2' 1'00"
	RP	 RP - Ajuste de la medida de apertura parcial. [%] Regula el porcentaje de maniobra respecto a la apertura total del automatismo. La apertura parcial se realiza en la hoja 1. 10 - Mínimo. 99 - Máximo. 	1 2 ,9 9
	ΤP	 TP - Configuración del tiempo de cierre automático después de la apertura parcial. [s] El ajuste se realiza con diferentes intervalos de sensibilidad. de 0" a 59" con intervalos de 1 segundo. de 1' a 2' con intervalos de 10 segundos. 	00·59
	l' R	VA - Velocidad de apertura. [V]	Véase el apartado 11.2.1
	٢C	VC - Velocidad de cierre. [V]	Véase el apartado 11.2.1
	尺 1	R1 - Ajuste del empuje sobre los obstáculos y de la corriente del motor 1. [%] El cuadro electrónico posee un dispositivo de seguridad que, en presencia de un obstáculo: - en la apertura, detiene el movimiento y, si está fuera del espacio límite de detección de obstáculos, realiza una maniobra de libera- ción de una duración ajustable con la selección $\P P \rightarrow \mathbb{JE}$; - en cierre, fuera del espacio límite de detección de obstáculos, in- vierte el movimiento; - en cierre, dentro del espacio límite de detección de obstáculos, detiene el movimiento. Lo El espacio límite de detección de obstáculos en apertura y en cierre se determina según el tipo de fin de carrera instalado; a falta de fin de carrera, se determina en función de las selecciones $\mathbb{JA} \rightarrow \mathbb{O} \cup \mathbb{JA} \rightarrow \mathbb{O} \subseteq$. 00 - Empuje mínimo. 99 - Empuje máximo.	Véase el apartado 11.2.1

	Pantalla	Descripción	Selecciones disponibles
BA - Basic adjustment	R 5	R2 - Ajuste del empuje sobre los obstáculos y de la corriente del motor 2. [%] El cuadro electrónico posee un dispositivo de seguridad que, en presencia de un obstáculo: - en la apertura, detiene el movimiento y, si está fuera del espacio límite de detección de obstáculos, realiza una maniobra de libera- ción de una duración ajustable con la selección $\PP \rightarrow \mathbb{JE}$; - en cierre, fuera del espacio límite de detección de obstáculos, in- vierte el movimiento; - en cierre, dentro del espacio límite de detección de obstáculos, detiene el movimiento. El espacio límite de detección de obstáculos en apertura y en cierre se determina según el tipo de fin de carrera instalado; a falta de fin de carrera, se determina en función de las selecciones $\mathbb{JR} \rightarrow \mathbb{OD}$ y $\mathbb{JR} \rightarrow \mathbb{OL}$. O0 - Empuje mínimo. 99 - Empuje máximo.	Véase el apartado 11.2.1
	TR	TR - Tiempo de retardo del motor. [s] Tiempo de retardo con el que la hoja 1 llega al cierre con respecto a la hoja 2. 00÷30 s	

NOTA: efectúe los ajustes de forma gradual y espere a haber realizado al menos tres maniobras completas antes de que el cuadro electrónico pueda ajustarse correctamente y detectar posibles roces durante las maniobras.

11.4.1 Parámetros adicionales configurables del nivel BA, disponibles con $\blacksquare \uparrow \to \blacksquare \blacksquare$ habilitado

BA	Pantalla	Descripción	Selecciones disponibles
]] T	DT - Ajuste del tiempo de reconocimiento del obstáculo. [s/100] 10 - Mínimo. 60 - Máximo. NOTA: el ajuste del parámetro se realiza en centésimas de segundo.	
	5 T	ST - Ajuste del tiempo de arranque. [s] 0,5 - Mínimo. 3,0 - Máximo.	0.5°3.0 2.0
	TR	TA - Ajuste del tiempo de aceleración en apertura. [s] 0,5 - Mínimo. 9,9 - Máximo.	Véase el apartado 11.2.1
	TQ	TQ - Ajuste del tiempo de aceleración en cierre. [s] 0,5 - Mínimo. 9,9 - Máximo.	Véase el apartado 11.2.1
	l' M	VM - Velocidad inicial de movimiento. [V] 00 - Mínimo. 15 - Máximo. (Véase el apartado 11.2.1)	00,15

i

	Pantalla	Descripción	Selecciones disponibles
	T]]	TD - Ajuste del tiempo de desaceleración. [%] Ajusta la pendiente de la rampa de desaceleración. 10 - Mínimo. 99 - Máximo.	
	O B	OB - Configuración del tiempo de ralentización en apertura. [s] Indica cuánto tiempo antes del final de la carrera de apertura comienza la rampa de desaceleración. 00 - Mínimo. 30 - Máximo.	
	C B	CB - Configuración del tiempo de ralentización en cierre. [s] Indica cuánto tiempo antes del final de la carrera de apertura comienza la rampa de desaceleración. 00 - Mínimo. 30 - Máximo.	
	ΡO	 PO - Ajuste de la velocidad de acercamiento en apertura. [V] Indica la velocidad desde el final de la rampa de desaceleración hasta el final de la carrera de apertura. 03 - Mínimo. 10 - Máximo. NOTA: Si se produjeran vibraciones rápidas seguidas (chattering) en cancelas de mucho peso e instaladas ligeramente en pendiente, será necesario aumentar progresivamente la velocidad de acercamiento. 	Véase el apartado 11.2.1
BA	PC	PC - Ajuste de la Velocidad de acercamiento en cierre. [V] Indica la velocidad desde el final de la rampa de desaceleración hasta el final de la carrera de cierre. 03 - Mínimo. 10 - Máximo.	Véase el apartado 11.2.1
	00	00 - Límite de detección de obstáculos en apertura. [%] Indica el porcentaje del espacio recorrido durante 30 - 10 a o después de la detección del fin de carrera de apertura 40 - 5 F A - 7 R A en la que está desactivada la maniobra de liberación. NOTA: no activo si 40 - 5 F A - 5 x o si 40 - 5 F A - 9 x .	<u>9 ج،9</u> 9
	00	OC - Límite de detección de obstáculos en cierre. [%] Indica el porcentaje del espacio recorrido durante $\mathbb{R} \to \mathbb{C}$ o después de la detección del fin de carrera de cierre $\mathbb{R} P \to \mathbb{F} \mathbb{C} \to \mathbb{R} \mathbb{H}$ en el que está desactivada la inversión. NOTA: no activo si $\mathbb{R} P \to \mathbb{F} \mathbb{C} \to \mathbb{S} \times y$ si $\mathbb{R} P \to \mathbb{F} \mathbb{C} \to \mathbb{P} \times .$	2 <u>5</u> ,9 9
	TO	TO - Configuración tiempo de retardo motor 2 en apertura. [s] Ajuste en segundos del tiempo de retardo del arranque de maniobra del motor 2 con respecto al motor 1.	
	LR	LR - Tiempo de liberación de la cerradura eléctrica. [s] Si está habilitado, indica el tiempo de activación de la cerradura eléctrica para el arranque de cada maniobra de apertura partiendo del automatismo cerrado.	[]. <u>5</u> , <u>2</u> . <u>5</u>
	M 1	M1 - Tiempo de maniobra motor 1. [s] Ajuste en segundos del tiempo de maniobra total del motor 1. ATENCIÓN: el ajuste se realiza con intervalo de sensibilidad de 0,5 s, indicados mediante el encendido del punto decimal derecho. Ejemplo: $7 = 7$ segundos / $7 = 7,5$ segundos NOTA: la configuración de M 1 está activa solo con $7 = 7,5$ segundos	





NOTA: efectúe los ajustes de forma gradual y espere a haber realizado al menos tres maniobras completas antes de que el cuadro electrónico pueda ajustarse correctamente y detectar posibles roces durante las maniobras.

11.5 Menú de segundo nivel RO (Radio Operation)





ATENCIÓN: seleccionando $M \sqcup \rightarrow 20$ (200 radiocontroles), las configuraciones $\amalg 1_{Y} \amalg 2$ guardadas con el mando $SF \rightarrow SV$ se perderán, así como la última configuración recargable con RL. Además, no será posible guardar nuevas configuraciones en $\amalg 1_{Y} \amalg 2$.



11.5.1 Parámetros adicionales configurables del nivel RO, disponibles con R T → R R habilitado

	Pantalla	Descripción	Seleccio disponil	nes	
RO	C 1 C 2 C 3 C 4	C1, C2, C3, C4 - Selección de la función CH1, CH2, CH3, CH4 del ra memorizado. NO - Ninguna configuración seleccionada 1-3 - Mando de apertura 1-4 - Mando de cierre 1-5 - Mando paso-paso P3 - Mando de apertura parcial LG - mando encendido/apagado luz de cortesía 1-9 - Mando de PARADA Si se memoriza una sola tecla CH (cualquiera) del radiocontrol, se mando de apertura o paso-paso. NOTA: las opciones / - (apertura) y / - (paso-paso) están prese alternativa y dependen de la selección) - → RM. Si se memorizan de dos a cuatro teclas CH del mismo radiocontrol, I nes asociadas de fábrica a las teclas CH son las siguientes: • CH1 = mando apertura/paso-paso; • CH2 = mando apertura parcial; • CH3 = mando encendido/apagado luz de cortesía • CH4 = mando de PARADA.	ejecuta el ntes como las funcio-		0345369

IP2251ES

	Pantalla	Descripción	Selecci dispon	ones ibles
	ER	ER - Borrado de un solo radiocontrol. $\square \square \square \rightarrow \square \square \rightarrow \square \square \rightarrow \square \square \square \square \square \square \square \square \square \square$		
		EA - Borrado total de la memoria.		
RO	ER	$\begin{array}{c} \hline \texttt{ENTER} \end{array} \rightarrow \hline \hline \texttt{ENTER} \end{array} \rightarrow \hline \hline \texttt{O2"} \end{array} \rightarrow \hline \textcircled \texttt{O2"} $		
	RE	RE - Configuración de apertura de la memoria mediante mando ren OF - Deshabilitado ON - Habilitado. Cuando está habilitado (ON), se activa la programación Para memorizar nuevos radiocontroles, sin accionar el cuadro electro sulte las instrucciones de los propios radiocontroles. NOTA: preste atención porque involuntariamente podría memorizar troles que no se desean.	noto. remota. ónico, con- radiocon-	<u>0 N</u> 0 F
	EP	EP - Configuración de mensajes de área cifrados Habilitando la recepción de mensajes cifrados, el cuadro eléctrico será compatible con radiocontroles tipo "ENCRYPTED".	ΠN	OF

11.6 Menú de segundo nivel SF (Special Functions)





11.6.1 Parámetros adicionales configurables del nivel SF, disponibles con $\square \square \rightarrow \square \square$ habilitado





11.7 Menú de segundo nivel CC (Cycles Counter)

	Pantalla	Descripción
		CV - Visualización del contador total de maniobras.
nter	Eľ	$\blacksquare \rightarrow \boxed{1} \rightarrow \boxed{1} \rightarrow \boxed{1} \rightarrow \boxed{2} \rightarrow 182 \text{ maniobras (ejemplo)}$
D		CP - Visualización del contador parcial de maniobras.
iles co	[P	$\blacksquare \rightarrow 2.2 \rightarrow 2.2 \rightarrow 1.2 \rightarrow 1.6 \text{ maniobras (ejemplo)}$
	_	CH - Visualización del contador de horas de alimentación.
0 - 00 CC - C	ΕH	$\blacksquare \rightarrow \square \square \rightarrow \square \square \rightarrow \square \square \rightarrow \square \rightarrow \square \square \rightarrow \square \square \square \square $
	_	BH - Visualización del contador de horas de alimentación de batería.
	ЪН	$\blacksquare \rightarrow \square \rightarrow \square \rightarrow \square \rightarrow \square \rightarrow \square \rightarrow 215 \text{ horas de funcionamiento en}$ batería (ejemplo)

11.7.1 Parámetros adicionales configurables del nivel CC, disponibles con A T → A A habilitado

	Pantalla	Descripción	Seleccio- nes dispo- nibles
C	C A	 CA - Configuración de alarma de mantenimiento (configuración de fábrica - alarma desactivada: 0.0 00. 00). Es posible configurar el número de maniobras deseado (correspondient parcial de maniobras) para la indicación de la alarma mantenimiento. Al alcanzar el número de maniobras configurado, la pantalla muestra el me ma / ②. Ejemplo: configuración de alarma de mantenimiento al llegar a las 700 maniobras (C mm → ③.) → △. (▼→ ◎.) → □	e al contador nsaje de alar-)0) (07) (00) C → [] [] [] [] [] [] [] [] [] [] [] [] []
C	0R	 OA - Selección modo de visualización alarma mantenimiento. 00 - Visualización en pantalla (mensaje de alarma 1/2). 01 - Visualización en intermitente (con el automatismo detenido, efectúa parpadeos y los repite cada hora) y en pantalla (mensaje de alarma 1/2). 02 - Visualización en piloto de cancela abierta (con el automatismo cerrado, efe túa 4 parpadeos y los repite cada hora) y en pantalla (mensaje de alarma 1/2). 	
	ZP	ZP - Puesta a cero contador parcial maniobras. (DIER → ()) O 2" Para un funcionamiento correcto, se aconseja poner a cero el contador parci - después de cada intervención de mantenimiento; - después de cada configuración del intervalo alarma mantenimiento.	al maniobras:

11.8 Menú de segundo nivel EM (Energy Management)

ent	Pantalla	Descripción	Seleccio- nes dispo- nibles
gem		PV - Alimentación de paneles solares (no suministrada por nosotros) ON - Habilitada. OF - Desbabilitada	DN
mana	17 17		DF
rgy		LB - Indicación de baterías casi descargadas. 00 - Visualización en pantalla (mensaje de alarma ∄ Ø).	
Enel	I D	01 - Visualización en intermitente (con el automatismo detenido, efectúa 2 parpadeos y los repite cada hora) y en pantalla (mensaje de alarma 🖪 💋).	
EM -	LIJ	02 - Visualización en piloto de cancela abierta (con el automatismo cerrado, efectúa 2 parpadeos y los repite cada hora) y en pantalla (mensaje de alarma 🖁 💋).	

11.8.1 Parámetros adicionales configurables del nivel EM, disponibles con A T → A A habilitado

	Pantalla	Descripción	Selecciones disponibles	
	LL	LL - Umbral de tensión para la indicación de baterías casi des- cargadas. (V) 17 - Mínimo. 24 - Máximo. NOTA: el ajuste se realiza con intervalo de sensibilidad de 0,5 V, indicados mediante el encendido del punto decimal derecho.		
Ш		BT - Modo batería.	חח	
	דם	00 - Antipánico (efectúa la apertura tras la falta de tensión de red, el a mo realiza una maniobra de apertura y no acepta mandos adicion el restablecimiento de dicha tensión de red).	ales hasta	
	Ĵі	01 - Funcionamiento continuo, la última maniobra efectuada antes de del cuadro electrónico será una apertura.	el apagado	
		02 - Funcionamiento continuo, la última maniobra efectuada antes de del cuadro electrónico será un cierre.	el apagado	

11.9 Menú de segundo nivel AP (Advanced Parameters)

	Pantalla	Descripción	Selecc dispon	iones iibles
rs	F A	 FA - Selección del modo del fin de carrera de apertura. NO - Ninguno SX - Fin de carrera de parada (tras la activación, la hoja detiene el movimiento). PX - Fin de carrera de proximidad (tras la activación, la hoja continúa hasta el tope y considera cualquier obstáculo como un tope). RA - Fin de carrera de ralentización (tras la activación, la hoja ralentiza el movimiento). 	ND P×	S× RA
AP - Advanced paramete	FΕ	 FC - Selección del modo del fin de carrera de cierre. NO - Ninguno. SX - Fin de carrera de parada (tras la activación, la hoja detiene el movimientol. PX - Fin de carrera de proximidad (tras la activación, la hoja continúa hasta el tope y considera cualquier obstáculo como un tope). RA - Fin de carrera de ralentización (tras la activación, la hoja ralentiza el movimiento). 	N D P X	5 × R R
]6	 D6 - Selección del dispositivo conectado a los bornes 1-6. N0 - Ninguno. SE - Costa de seguridad (en caso de apertura del contacto 1-6, tras la parada, se efectúa una maniobra de liberación de 10 cm). S41 - Costa de seguridad con safety test (en caso de apertura del contacto 1-6, tras la parada, se efectúa una maniobra de liberación de una duración que depende de la selección RP → JE. PH - Fotocélulas. P41 - Fotocélulas con safety test. 	N 0 5 41 P 41	SE PH
]8	D8 - Selección del dispositivo conectado a los bornes 1-8. NO - Ninguno. SE - Costa de seguridad. S41 - Costa de seguridad con safety test. PH - Fotocélulas. P41 - Fotocélulas con safety test.	N () 5 41 6 41	SE PH

	Pantalla	Descripción	Selecciones disponibles
ers	R 9	R9 - Habilitación de cierre automático después de mando mediante radio 1-9 (STOP). ON - Habilitado OF - Deshabilitado Cuando está habilitado (ON), después de una orden 1-9 me- diante radio, el automatismo efectúa el cierre automático, si está habilitado, después del tiempo configurado.	ONOF
AP - Advanced paramet	68	 68 - Selección del dispositivo conectado simultáneamente a los bornes 1-6 y 1-8. N0 - Ninguno. SE - Costa de seguridad. S41 - Costa de seguridad con safety test. Si es distinto de NO, la apertura simultánea de las entradas 1-6 y 1-8 provoca: -parada e inversión del movimiento durante la maniobra de cierre. -parada y maniobra de liberación de una duración que depende de la selección AP → JE durante la maniobra de apertura. 	N D 5 E 5 41
	J) 5	 DS - Configuración del modo de visualización de la pantalla. 00 - Ninguna visualización. 01 - Mandos y seguridades con prueba radio (véase el apartado 9.2). Visualización cuenta atrás tiempo de cierre automático. 02 - Estado del automatismo (véase el apartado 12.1). 03 - Mandos y dispositivos de seguridad (véase el apartado 12.2). NOTA: la configuración 2 1 permite visualizar la recepción de una transmisión radio para comprobar el alcance. 	

NOTA: efectúe los ajustes de forma gradual y espere a haber realizado al menos tres maniobras completas antes de que el cuadro electrónico pueda ajustarse correctamente y detectar posibles roces durante las maniobras.

11.9.1 Parámetros adicionales configurables del nivel AP, disponibles con $\square \square \rightarrow \square \square$ habilitado



Ĭ

	Pantalla	Descripción	Selecci dispon	ones ibles	
	, , ,	LU - Configuración del tiempo de encendido de la luz de cortesía (s). Para habilitar el parámetro, configure al menos una de las seleccio- nes $\mathbb{B} \to \mathbb{C} \odot \mathbb{B} \to \mathbb{F} \mathbb{F}$ como luz de cortesía. El ajuste se realiza con diferentes intervalos de sensibilidad. NO - Deshabilitada.	N Ø 19		3
	LU	- de UT a 59 con intervalos de l'segundo; - de 1' a 2' con intervalos de 10 segundos; - de 2' a 3' con intervalos de 1 minuto; ON - Encendido permanente, apagado mediante mando radio.	21,	2	1
		NUTA: La luz de cortesia se enciende al comienzo de cada maniobra.		N.	
	LG	LG - Configuración del tiempo de encendido de la luz de cortesía accionada independientemente. [s] Para habilitar el parámetro, configure al menos una de las seleccio- nes ∄ → £ ① o ∄ A → F F como luz de cortesía. El ajuste se realiza con diferentes intervalos de sensibilidad. NO - Deshabilitada. - de 01° a 59° con intervalos de 1 segundo; - de 1° a 2° con intervalos de 10 segundos; - de 2° a 3° con intervalos de 1 minuto; ON - Encendido y apagado mediante mando radio.	N۱ 1 ⁹ 0 ۱۰۰۱] <u>-</u> 	3
		NOTA: el encendido de la luz no depende del comienzo de una manio- bra, sino que es posible controlarlo por separado mediante la corres- pondiente tecla del radiocontrol.			-
AP	ΡŢ	PT - Apertura parcial fija. ON - Habilitado. OF - Deshabilitado. Si está en ON, un mando de apertura parcial dado en la cota de aper- tura parcial se ignora. Con el contacto 1-20 cerrado (por ejemplo, con temporizador o se- lector manual), la cancela se abrirá parcialmente y si, a continuación se abre totalmente (mando 1-3) y luego se vuelve a cerrar (también con cierre automático), se detendrá en la cota de apertura parcial.	ПN	<u> </u>	-
	IJΕ	DE - Duración de la maniobra de liberación en caso de intervención de una costa. [s] Ajusta la duración de la maniobra de liberación en caso de interven- ción de una costa (activa o pasiva) en apertura y cierre. En las cancelas de doble hoja, acciona ambas hojas. 00 - Desactivada.		2.1	0
]	DO - Duración de la maniobra de liberación en el tope en apertura. [s/100] Ajusta la duración de la maniobra de liberación en el tope mecánico de apertura. 00 - Deshabilitada. 99 - Máximo. NOTA: No está activo si F A→ 5 X	<u>0</u> 0,	9 !	9
	JC	 DC - Duración de la maniobra de liberación en el tope en cierre. [s/100] Ajusta la duración de la maniobra de liberación en el tope mecánico de apertura. 00 - Deshabilitada. 99 - Máximo. NOTA: No está activo si F C→ S X. 	<u>0</u> 0,	9	9



IP2251ES



12. Indicaciones visualizables en la pantalla

NOTA: es posible que a causa del tipo de automatismo y del cuadro electrónico algunas visualizaciones no estén disponibles.

12.1 Visualización del estado del automatismo

NOTA: El modo de visualización del estado del automatismo es visible solo con Modo de visualización de pantalla configurado en 02.

AP > 15 > 02

Pantalla	Descripción	Pantalla	Descripción
	Automatismo cerrado.	1 1	Automatismo en apertura.
	Automatismo abierto.] 1	Automatismo en cierre desde apertura parcial.
	Automatismo detenido en posición intermedia.		Automatismo en apertura parcial.
11	Automatismo en cierre.		Automatismo abierto parcialmente.

12.2 Visualización de dispositivos de seguridad y mandos

NOTA: el modo de visualización de dispositivos de seguridad y mandos solo es visible con Modo de visualización de pantalla configurado en 01 o en 03.

Pantalla	Descripción	Pantalla	Descripción
1-2	1-2 - Mando de habilitación cierre automático.	1-6	1-6 - Seguridad con parada en apertura y en cierre.

Panta	alla	Descripción	Pantalla	Descripción
-	3	1-3 - Mando de apertura.	51	S1 Detección del tope en cierre del motor 1.
-	Ч	1-4 - Mando de cierre.	5. 1.	S.1 Detección del tope en cierre del motor 2.
-	5	1-5 - Mando paso-paso.	I- 8	1-8 - Seguridad con inversión en cierre.
Р	3	P3 - Mando de apertura parcial.	1-9	1-9 - Mando de PARADA.
3	Р	3P - Mando de apertura con hombre presente.	68	68 - Mando de apertura parcial.
Ч	Р	4P - Mando de cierre con hombre pre- sente.	52.	S2 Detección del tope en apertura del motor 1.
R	X	RX - Recepción radio (de una tecla cualquiera memorizada de un transmisor presente en la memoria).	5.2.	S.2 Detección del tope en apertura del motor 2.
NI	~	NX - Recepción radio (de una tecla cual- quiera no memorizada). NOTA: con la selección $\mathbf{PP} \rightarrow 15 \rightarrow 14$	00.	00 Se ha alcanzado el límite de detección de obstáculos en apertura del motor 1.
IN	~	se visualiza también cuando se recibe un mando de un transmisor no memorizado.	0.0.	0.0 Se ha alcanzado el límite de detección de obstáculos en apertura del motor 2.
Ε	X	EX - Recepción radio rolling-code fuera de secuencia.	DC.	OC Se ha alcanzado el límite de detec- ción de obstáculos en cierre del motor 1.
Ε	Р	EP - Recepción radio no conforme a la configuración del parámetro $\mathbb{P} \bigcirc \mathcal{F} \mathbb{P}$.	D.C.	O.C Se ha alcanzado el límite de detec- ción de obstáculos en cierre del motor 2.
Ľ	X	CX - Recepción mando de tarjeta AUX1.	RV	RV - Habilitación/deshabilitación del receptor radio incorporado a través de RDX.
F	E.	FC Fin de carrera de cierre motor 1.	MQ	MQ - Maniobra de adquisición topes mecánicos en curso.
F.	Е.	F.C Fin de carrera de cierre motor 2.	HT	HT - Calentamiento de los motores (función NIO) en curso.
F	A.	FA Fin de carrera de apertura motor 1.	1 ل	JR1 - Variación de estado del jumper JR1.
F.	R.	F.A Fin de carrera de apertura motor 2.	1	1C - Maniobra de cierre 1 hoja cada vez.

12.3 Visualización alarmas y anomalías

ATENCIÓN: la visualización de alarmas y anomalías se produce con cualquier selección de visualización efectuada. La indicación de los mensajes de alarma tiene prioridad sobre todas las demás visualizaciones.

Tipo de alarma Pantalla		Descripción	Intervención
	MØ	M0 - Tipo automatismo no seleccionado.	Seleccione un tipo de automatismo en el menú $\mathbf{AT} \rightarrow \mathbf{RS}$.
	МЧ	M4 - Cortocircuito motor 1.	Controle la conexión del motor 1.
	M5	M5 - Cortocircuito motor 2.	Controle la conexión del motor 1.
	MB	MB - Falta motor 1 durante una maniobra.	Controle la conexión del motor 1.
	ME	MC - Falta motor 2 durante una maniobra (si está configurado el funcionamiento con 2 motores).	Controle la conexión del motor 2.
	MJ	MD - Funcionamiento no regular del fin de carrera de apertura motor 1.	Compruebe la conexión del fin de carrera de apertura motor 1.
nica	ME	ME - Funcionamiento no regular del fin de carrera de cierre motor 1.	Compruebe la conexión del fin de carrera de cierre motor 1.
la mecá	MF	MF - Funcionamiento no regular del fin de carrera de apertura motor 2.	Compruebe la conexión del fin de carrera de apertura motor 2.
Alarm	MБ	MG - Funcionamiento no regular del fin de carrera de cierre motor 2.	Compruebe la conexión del fin de carrera de cierre motor 2.
	MH	MH - Superposición de las hojas incorrec- ta.	Compruebe que el motor que efectúa la apertura primero (M1) esté conectado como se indica en la fig. 1.
	MI	MI - Detección del tercer obstáculo con- secutivo.	Compruebe la presencia de obstáculos per- manentes a lo largo de la carrera del auto- matismo.
		OD - Obstáculo en apertura en hoja 1.	Compruebe la presencia de obstáculos a lo largo de la carrera del automatismo.
	DΕ	OE - Obstáculo en cierre en hoja 1.	Compruebe la presencia de obstáculos a lo largo de la carrera del automatismo.
	۵F	OF - Obstáculo en apertura en hoja 2.	Compruebe la presencia de obstáculos a lo largo de la carrera del automatismo.
	06	OG - Obstáculo en cierre en hoja 2.	Compruebe la presencia de obstáculos a lo largo de la carrera del automatismo.
Alarma con- figuración	56	S6 - Configuración incorrecta de prueba de dispositivos de seguridad.	Compruebe la configuración de los pará- metros 116, 118, 68, Si 68 → 541, 116 y 118 no pueden ser P41 o 541.
Alarma servicio	10	VO - Intervención de mantenimiento nece- saria.	Proceda con la intervención de manteni- miento programada.

Tipo de alarma	Pantalla	Descripción	Intervención
	IS	I5 - Tensión 0-1 ausente (regulador de tensión averiado o cortocircuito de accesorios).	Compruebe que no haya un cortocircuito en la conexión 0-1. Si el problema continúa, sustituya el cua- dro electrónico.
	I6	16 - Tensión 0-1 excesiva (regulador de ten- sión averiado).	Sustituya el cuadro electrónico.
	I٦	17 - Error parámetro interno fuera de los límites.	Efectúe un reset. Si el problema continúa, sustituya el cua- dro electrónico.
	I8	18 - Error secuencia de programa.	Efectúe un reset. Si el problema continúa, sustituya el cua- dro electrónico.
	IR	IA - Error parámetro interno (EEPROM/ FLASH).	Efectúe un reset. Si el problema continúa, sustituya el cua- dro electrónico.
	IB	IB - Error parámetro interno (RAM).	Efectúe un reset. Si el problema continúa, sustituya el cua- dro electrónico.
0	IC	IC - Error time out maniobra (> 5 min o > 7 min en adquisición).	Compruebe manualmente que la hoja se mueve con libertad. Si el problema continúa, sustituya el cua- dro electrónico.
electrónic	ΙE	IE - Avería en el circuito de alimentación.	Efectúe un reset. Si el problema continúa, sustituya el cuadro electrónico.
ia del cuadro i	ΙM	IM - Alarma MOSFET motor 1 en corto- circuito o siempre ON.	Efectúe un reset. Si el problema continúa, sustituya el cua- dro electrónico. Compruebe la configuración/funciona- miento de los posibles fines de carrera.
ma interr	IN	IN - Alarma MOSFET motor 2 en corto- circuito o siempre ON.	Efectúe un reset. Si el problema continúa, sustituya el cua- dro electrónico.
Alar	ΙO	IO - Circuito de potencia motor 1 interrumpi- do (MOSFET motor abierto o siempre OFF).	Efectúe un reset. Si el problema continúa, sustituya el cua- dro electrónico.
	IΡ	IP - Circuito de potencia motor 2 interrumpi- do (MOSFET motor abierto o siempre OFF).	Efectúe un reset. Si el problema continúa, sustituya el cua- dro electrónico.
	15	IS - Error test circuito lectura corriente mo- tor 1.	Efectúe un reset. Si el problema continúa, sustituya el cuadro electrónico.
	IT	IT - Error test circuito lectura corriente mo- tor 2.	Efectúe un reset. Si el problema continúa, sustituya el cuadro electrónico.
	ΙU	IU - Error test circuito lectura tensión mo- tor 1.	Efectúe un reset. Si el problema continúa, sustituya el cuadro electrónico.
	IV	IV - Error test circuito lectura tensión mo- tor 2.	Efectúe un reset. Si el problema continúa, sustituya el cuadro electrónico.
	ХХ	XX - Reset del firmware ejecutado pulsan	do simultáneamente las teclas
	NJ	WD - Reset del firmware no ejecutado.	

Tipo de alarma	Pantalla	Descripción	Intervención
radio	R 🛛	R0 - Introducción de un módulo de memo- ria con un número de radiocontroles me- morizados superior a 100. Atención: la configuración R □ → M U → 2 Ø se realiza automáticamente.	Para poder guardar las configuraciones de la instalación en el módulo de memoria, de- berá cancelar algunos de los radiocontroles memorizados hasta que el número total sea inferior a 100. Configure R ① → M U → 10.
raciones	R 3	R3 - Módulo de memoria no detectado.	Introduzca un módulo de memoria.
a de ope	RЧ	R4 - Módulo de memoria no compatible con el cuadro electrónico.	Introduzca un módulo de memoria compa- tible.
Alarma	RS	R5 - Falta de comunicación serie con el módulo de memoria.	Sustituya el módulo de memoria.
	R 6	Ró - Introducción de un módulo de memo- ria específico para prueba.	
arma ntación	PØ	P0 - Falta de tensión de red.	Compruebe que el cuadro electrónico esté correctamente alimentado. Compruebe el fusible de línea. Compruebe la alimentación de red.
Alalime	P 1	P1 - Tensión micro insuficiente.	Compruebe que el cuadro electrónico esté correctamente alimentado.
Alarma batería	30	B0 - Batería casi descargada	Compruebe la tensión de la batería. Sustituya la batería.
	R 🛛	A0 - Prueba sensor de seguridad en el contacto 6 fallida.	Compruebe el funcionamiento correcto del dispositivo SOFA1-A2. Si la tarjeta adicional SOF no está introduci- da, compruebe que la prueba de seguridad esté deshabilitada.
	R 1	A1 - Prueba de sensor de seguridad en los contactos 6 y 8 simultáneos fallida.	Compruebe el cableado y el funciona- miento correcto del sensor de seguridad.
ma accesorios	R3	A3 - Prueba sensor de seguridad en el contacto 8 fallida.	Compruebe el funcionamiento correcto del dispositivo SOFA1-A2. Si la tarjeta adicional SOF no está introduci- da, compruebe que la prueba de seguridad esté deshabilitada.
Alan	R 7	A7 - Conexión errónea del contacto 9 al borne 41.	Compruebe la conexión correcta entre los bornes 1 y 9.
	89	A9 - Sobrecarga en salida +LP	Compruebe el funcionamiento correcto del dispositivo conectado a la salida +LP
	RG	AG - Alarma cortocircuito en salida -LK+.	Compruebe el funcionamiento correcto del dispositivo conectado a la salida -LK+.

13. Detección de averías

Problema	Causa posible	Indicación Alarma		Intervención
El cuadro eléctrico no se enciende.	Falta de alimentación.			Compruebe el cable de alimentación y el cableado correspondiente.
	Sobrecarga salida 0-1.			Desconecte las eventuales cargas co- nectadas al borne 1.
El automatismo no	No hay alimentación.			Compruebe el cable de alimentación.
	Accesorios en cortocircuito.	IS		Desconecte todos los accesorios de los bornes 0-1 (debe haber una tensión de 24 V=) y vuélvalos a conectar uno por uno. Póngase en contacto con el Servicio de asistencia.
	El fusible de línea está fundido.			Sustituya el fusible.
	Los contactos de seguridad están abiertos.	1-6 68	1-8	Controle que los contactos de seguridad estén cerrados correctamente (N.C.).
	Los contactos de seguridad no están conectados correc- tamente o bien la costa de seguridad autocontrolada no funciona correctamente.	RØ R 1 R3	-6 -8 68	Compruebe las conexiones a los bor- nes 6-8 del cuadro electrónico y las conexiones a la costa de seguridad autocontrolada.
	Las fotocélulas están activas.	1-6	1-8	Compruebe que las fotocélulas están limpias y funcionan correctamente.
	El cierre automático no fun- ciona.			Accione cualquier mando. Si el proble- ma continúa, póngase en contacto con el Servicio de asistencia
	Avería en el motor.	M B M E		Compruebe la conexión del motor, si el problema continúa, póngase en contac- to con el Servicio de asistencia.
Los seguros exter- nos no se activan.	Conexiones incorrectas entre fotocélulas y cuadro electró- nico.	tre ró-		Compruebe la visualización de I- 6/I- 8 Conecte los contactos de seguridad N.C. en serie entre ellos y retire los eventua- les puentes que hubiera en el terminal de bornes del cuadro electrónico.
				Comprueba la configuración de $\mathbb{AP} \rightarrow \mathbb{B}$ y $\mathbb{AP} \rightarrow \mathbb{BB}$.
El automatismo abre/cierra por un corto tramo y se detiene.	Hay roces.	MI		Compruebe manualmente que el automatismo se mueva libremente, controle el ajuste de R 1/ R 2. Póngase en contacto con el Servicio de asistencia.
El radiocontrol tiene poco alcance y no funciona con	La transmisión radio está obstaculizada por estructuras metálicas y muros de bormi-			Instale la antena en el exterior.
el automatismo en movimiento.	gón armado.			Sustituya las baterías de los transmi- sores.
El mando radio no funciona.	Falta el módulo de memoria el módulo de memoria es	RØ		Apague el automatismo e introduzca el módulo de memoria correcto.
	incorrecto.	к		Controle la correcta memorización de los transmisores en la radio incorporada. En caso de avería del receptor radio incor- porado en el cuadro electrónico, existe la posibilidad de extraer los códigos de los radiocontroles extrayendo el módulo de memoria.

Todos los derechos relativos a este material son propiedad exclusiva de Entrematic Group AB.

Aunque los contenidos de esta publicación se hayan redactado con la máxima atención, Entrematic Group AB no puede asumir ninguna responsabilidad por daños causados por eventuales errores u omisiones en esta publicación. Nos reservamos el derecho de aportar eventuales modificaciones sin previo aviso. Copias, escaneos, retoques o modificaciones están expresamente prohibidos sin una autorización previa por escrito de Entrematic Group AB.

ENTRE/MATIC



Entrematic Group AB Lodjursgatan 10 SE-261 44, Landskrona Sweden www.entrematic.com